

Auswahlkriterien	Arbeitsraum	Tragfähigkeitsklasse	Geschwindigkeitsklasse	Präzisionsklasse
	Ebene mit Rotation	5 kg	0,4 m/s	0,1 mm

Beschreibung

Anwendungsgebiete	Einbaulage		
<ul style="list-style-type: none"> • Bewegungen und Positionieren • Dosieranlagen • Mess- und Prüfsysteme 	<p>horizontal (H1¹)</p>		

Abbildung enthält optionale Ausstattung
 © Systemec G 5383.1

3-Achs-System für die horizontale Positionierung und Rotation mittlerer Lasten mit normaler Geschwindigkeit
 Die Kinematik (Achsen-system) besteht aus einer Lineareinheit mit Antrieb über Zahnriemen und einer Drehachse. Sie kombiniert eine lineare mit einer Drehbewegung. Für das Drehmodul sind mehrere Montagevarianten möglich. Der Antrieb erfolgt mit Schrittmotoren. Es kann horizontal eingesetzt werden. Die Energiezuführung² ist fertig montiert. Für die Steuerung sind verschiedene Varianten möglich.

Systemkonfiguration

Kinematik	Achse 1	Achse 2	Achse 3
Führungen	Hohlwelle	Hochsteifes Aluminiumprofil mit integrierten gehärteten Stahlwellen; Führungsschlitzen mit spielfreien Laufrollen	Hochsteifes Aluminiumprofil mit integrierten gehärteten Stahlwellen; Führungsschlitzen mit spielfreien Laufrollen
Antriebsart	Zahnriemengetriebe	Zahnriemen; 130.00 mm (Umfang der Zahnscheibe)	Zahnriemen; 130.00 mm (Umfang der Zahnscheibe)
Motor	2-Phasen-Schrittmotor	2-Phasen-Schrittmotor	2-Phasen-Schrittmotor, ca. 60 W
Kabelführung	Kabelstrang lose	Kabelstrang lose (L ¹); Kette (K ²)	Kabelstrang lose (L ¹); Kette (K ²)
Querschnitt der Energieführungskette			
Steuerung	<p>comfort (R²)</p>		<p>eco (S¹)</p>
Typ			
Ausstattung	3-Achsen-Steuerung, Punkt-zu-Punkt(P-) oder Bahnsteuerung(C ²) mit 3D Linear- und Kreisinterpolation; je 8 digitale Eingänge und Ausgänge mit 24 V-Schaltspannung, 3 analoge Eingänge ¹ , 1 anal. Ausgang ² , Schrittmotorüberwachung der Motoren ²		
Motortreiber	Integriert in die Steuerung, Leistung passend zum Motor; mit einstellbarer Mikroschrittauflösung von 400 .. 10.000 Schritten/Umdrehung, 150 kHz Schrittfrequenz		
Technologie	Punkt-zu-Punkt (P ¹); Bahnsteuerung(C ²)		
Elektrischer Anschluss	85 V - 245 V AC		24 V DC und 48 V DC
Bedienung	Programmierbares Bedienterminal; LCD 4 Zeilen x 20 Zeichen; 8 LED, Notaus-Taster		Keine
Zusatzgeräte	Ohne Zusatzgeräte (O ¹); eingebautes Handrad und Override (H ²); externer Joystick (J ²)		Ohne Zusatzgeräte (O ¹); externer Joystick (J ²)
Feldbusse	Kein Busanschluss (O ¹); Profibus (P ²); CANopen (A ²)		
Software			
Betriebsprogramm	Mit Handsteuerung (Zusatzgeräte ² erforderlich), Referenzfahrt, Sicherheitsfunktionen, Fehlermeldungen, Wartezeiten, Berücksichtigung von Sensoren und Aktoren, leicht konfigurierbar, Kontureingabe ² , Bahnsteuerung ²		
Entwicklungsumgebung	Komfortable Entwicklungsumgebung (MotionBasic IDE) unter Windows; enthält Editor mit Syntax-Highlight, Compiler, Quellcode-Debugger; direkte Beeinflussung der Steuerung mit Online-Executer, Inbetriebnahmehilfen; Flash-Programm; DLL zur Integration in Windows-Programme und VI für LabVIEW		
Applikationsprogramm	Die mitgelieferte einfache Beispielanwendung (Quellcode) kann mit der zum Lieferumfang gehörenden MotionBasic Entwicklungsumgebung (IDE) komfortabel angepasst werden		
Windows	Ohne Online-Bedienoberfläche (O ¹); Einfache Online-Bedienoberfläche (S ²); Konturübernahme (K ²); Technologie-orientierte Oberfläche (T ²)		

¹ Grundvariante ² Option ³ für Verfahrwege ab ⁴ mit Bremse

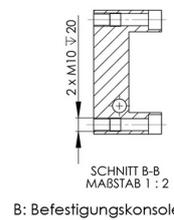
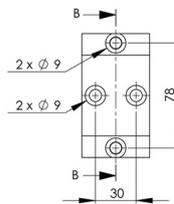
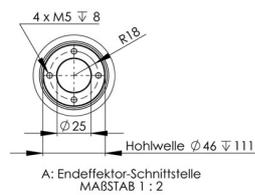
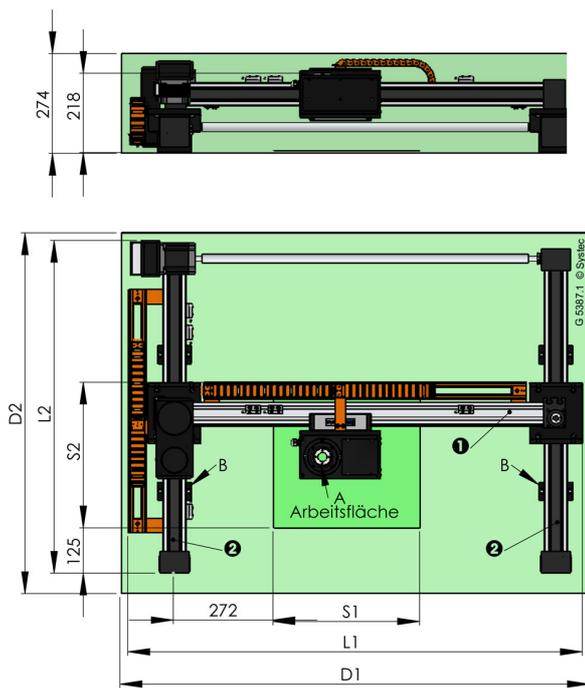
Technische Daten

Betriebseigenschaften und zulässige Belastungen

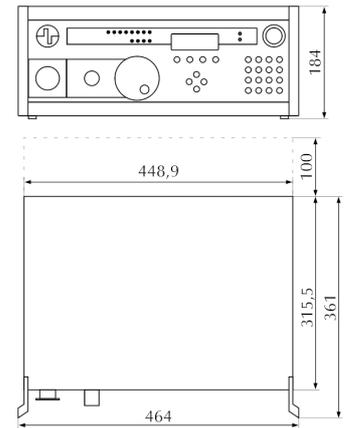
Tragfähigkeit/Kraft	5 kg / 60 N	Max. statische Belastung am Endeffektor (TCP) an Achse 1	Fa = 55 N Fr = 85 N	Ma = 2 Nm Mr = 12 Nm	
Geschwindigkeit	0,4 m/s (24 m/min)				
Präzisionsklasse	0,1 mm;	Betriebsart	S1 (Für Dauerbetrieb geeignet)		
Beschleunigung	4 m/s ² ; 1200 °/s ²				

Dimensionen

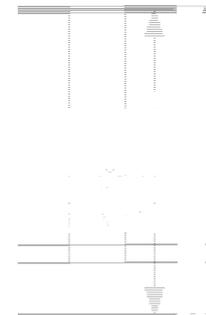
Kinematik	Steuerung
-----------	-----------



- Legende:**
- Option
 - S Verfahrweg
 - D DriveSet - Raum
 - L Länge



comfort-Steuerung (R²): Tischgerät zum direkten Netzanschluss mit Bedienelementen und Notaus; 19"-Einbau möglich



eco-Steuerung (S¹): Modul zum Einbau in einen Schaltschrank, ohne Bedienelemente (zusätzliche Stromversorgung erforderlich)

Code	Achse 2				Achse 3							
	S2 [mm]	L2 [mm]	D2 [mm]	G2 [kg]	S3 [mm]	L3 [mm]	D3 [mm]	G3 [kg]				
0	160	660	690	11,0	160	487	517	17,6				
1	250	750	780	11,6	250	577	607	18,9				
2	320	820	850	12,1	320	647	677	19,8				
3	400	900	930	12,7	400	727	757	21,0				
4	500	1000	1030	13,4	500	827	857	22,4				
5	630	1130	1160	14,3	630	957	987	24,2				
6	800	1300	1330	15,5	800	1127	1157	26,6				
7	1000	1500	1530	16,9	1000	1327	1357	29,4				
8	1250	1750	1780	18,6	1250	1577	1607	32,9				
9	1500	2000	2030	20,4	1500	1827	1857	36,4				
Max.	2000	2500	2530	23,9	2000	2327	2357	43,4				

1 Grundvariante 2 Option 3 für Verfahrwege ab 4 mit Bremse